

им-15К

КУРСОВЕРТИКАЛЬ ВЫСОКОТОЧНАЯ ИНЕРЦИАЛЬНАЯ



НАЛИЧИЕ ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ ДЛЯ УДОБНОЙ ОТЛАДКИ ЧИПА

ИМ-15



Применение

- Беспилотные суда
- Стабилизация платформ
- Ориентация автономных переносимых устройств



ВОЗМОЖНОСТЬ
ПРЕДОСТАВЛЕНИЯ
ОТЛАДОЧНОЙ
ПЛАТЫ
ДЛЯ УДОБНОГО
ПОДКЛЮЧЕНИЯ К ПК

Особенности

- Высокая точность
- Компактные размеры
- Широкий температурный диапазон
- Легкая интеграция
- Поддержка синхронизации
- Низкая стоимость



ВОЗМОЖНОСТЬ ОПРЕДЕЛЕНИЯ МАГНИТНОГО КУРСА



+7(812)309-5832 «НПО «СЕНССЕТ» info@sensset.ru



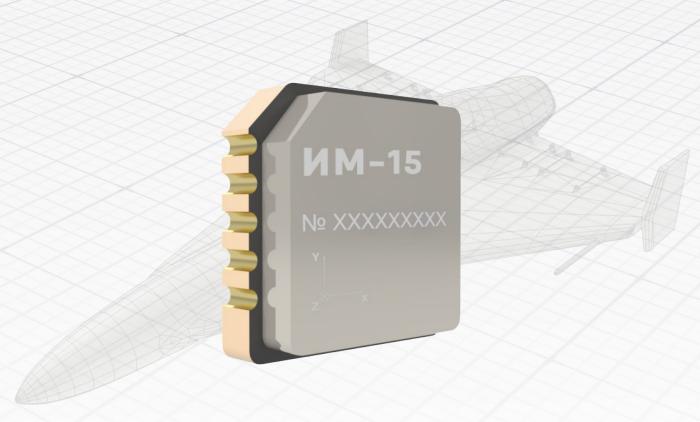
ВЫСОКАЯ ТОЧНОСТЬ ИНЕРЦИАЛЬНЫХ ДАТЧИКОВ

ИМ-15К



ИМ-15К — ВЫСОКОТОЧНАЯ ИНЕРЦИАЛЬНАЯ КУРСОВЕРТИКАЛЬ

ИМ-15К — это компактный и высокоточный датчик ориентации в пространстве, объединяющий трехосевые MEMS-акселерометр, гироскоп и магнитометр. Он обеспечивает точное определение углов крена, тангажа и магнитного курса, что делает его идеальным решением для систем стабилизации платформ, робототехники, БПЛА и других навигационных приложений. Благодаря встроенным алгоритмам компенсации ошибок и заводской калибровке, ИМ-15К достигает точности измерения до 0.1° для крена и тангажа, и до 1° для магнитного курса.



Ключевые особенности:

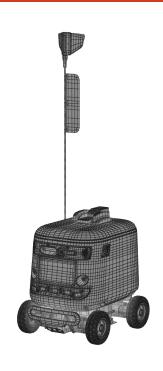
- Высокая точность: 0.1° для крена и тангажа, 0.5° для безотносительного путевого угла, 1° для магнитного путевого угла.
- **Компактные размеры**: 9.3 × 9.5 × 3 мм, подходящие для поверхностного монтажа (SMT).
- Широкий температурный диапазон: от -40°C до +85°C.
- Интерфейсы связи: UART и I2C для легкой интеграции.
- Поддержка синхронизации: Канал синхронизации для точной временной привязки данных.

ИМ-15К



СФЕРЫ ПРИМЕНЕНИЯ

- Робототехника и автоматизация.
- Беспилотные летательные аппараты (БПЛА).
- Беспилотные морские суда.
- Системы стабилизации и ориентации платформ.
- Ручные устройства: планшеты, контроллеры, электронные компасы.

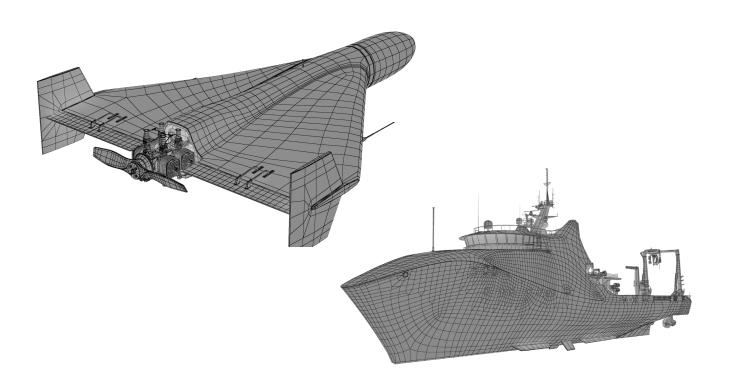


Дополнительно

Компания SENSSET предоставляет следующие дополнительные услуги для облегчения интеграции ИМ-15К в ваши проекты:

Демонстрационное программное обеспечение для быстрой оценки возможностей датчика. Отладочные платы для удобного подключения к ПК и тестирования.

Техническая поддержка и консультации по интеграции датчика в вашу систему.



ИМ-15K



Основные параметры и характеристики

Таблица 1. Параметры углов ориентации

ПАРАМІ	ETP	тип.	ПРИМЕЧАНИЕ
Maria.	Точность1,2	0.1°	1σ CKB, 25°C
Крен	Диапазон	±180°	
Тангаж	Точность2	0.1°	1σ CKB, 25°C
	Диапазон	±90°	
162	Точность4	0.5°	1σ CKB, 25°C
Kypc ³	Диапазон	±180°	
Магнитный курс⁵	Точность6	1°	1σ CKB, 25°C
	Диапазон	±180°	
Разреш	ение ⁷	0.01	

Таблица 2. Параметры гироскопа

ПАРАМЕТР	тип.	ПРИМЕЧАНИЕ
Диапазон измерений	±2000°/c	
Нелинейность	±0.05%FS	
Плотность шума	0.005°/с/√Гц	
Нестабильность смещения нуля	4 °/ч	По вариации Алана @ 25°C (1σ)
Полоса пропускания (-3дБ)	49 Гц	
Смещение нуля	±1 °/c	1σ CKB, 25°C
Температурный дрейф нуля	±1 °/c	1σ CKB, -40~85°C

- 1. В этом руководстве точность означает среднеквадратичную (СКВ) ошибку между измеренным углом и фактическим углом, полученным после множественных измерений.
- 2. Измерения проводились в условиях средней динамики без длительного ускорения.
- 3. По умолчанию, данный продукт при включении выводит безотносительный путевой угол. Безотносительный путевой угол представляет собой изменение путевого угла относительно момента включения. В режиме вывода безотносительного путевого угла, путевой угол в момент включения по умолчанию составляет 0°.
- 4. Погрешность, возникающая при вращении вокруг оси Z со скоростью 100°/с и прохождении полного оборота на 360°, при производстве составляет менее 0.15%. В связи со свойственными устройству дрейфовыми характеристиками, этот показатель может увеличиваться со временем и достигать не более 0.5%.
- 5. Для использования магнитного путевого угла, см. раздел 6.8.2.
- 6. Тестирование производилось в стабильной магнитной среде с проведением дополнительной калибровки магнитного датчика на месте.
- 7. Минимальная изменение, которую сенсор может обнаружить и разрешить в пределах рабочего диапазона.

им-15К



Таблица 3. Параметры акселерометра

ПАРАМЕТР	тип.	ПРИМЕЧАНИЕ
Диапазон ускорений	±16g	
Нелинейность	±0.5%FS	
Плотность шума	60ug/√Hz	
Нестабильность смещения нуля	0.035mg	По вариации Аллана @ 25°C□1σ□
Полоса пропускания (-3дБ)	42 Гц	
Смещение нуля	±10 мg	1σ CKB, 25°C
Температурный дрейф нуля	±20 mg	1σ CKB, -40~85°C

Таблица 4. Параметры магнитометр

ПАРАМЕТР	тип.	ПРИМЕЧАНИЕ
Диапазон измерений	±49 Гс	
Нелинейность	±0.2%FS	FS = ±8 Γc
Шум	3мГс	СКВ

Таблица 5. Параметры модуля

ПАРАМЕТР	ТИП.	ПРИМЕЧАНИЕ
Напряжение питания	3.3 B DC	
Потребляемая мощность	48 мВт	@3.3 B
Интерфейс	UART, I2C	
Частота выдачи данных	100 Гц	200 Гц макс.
Размеры	9.3 х 9.5 х 3 мм	
Bec	0.5 грамм	

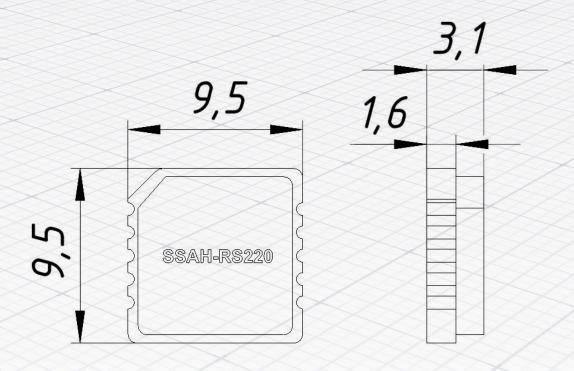
Таблица 6. Параметры модуля

ПАРАМЕТР	тип.	ПРИМЕЧАНИЕ
Диапазон рабочих температур	-40~85°C	X->>>>
Оптимальная рабочая температура	-10~85°C	
Температура хранения	-45~85°C	Оптимальная влажность <65 %
Ударостойкость	2000 g	

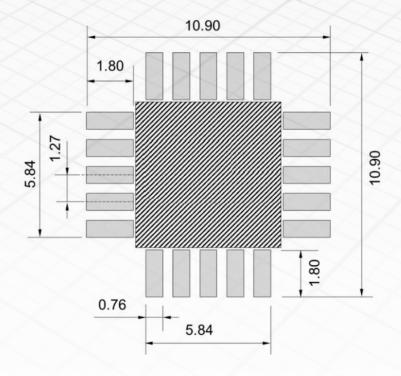
им-15К



Габаритные размеры



Размеры контактов



ИМ-15К



Программное обеспечение SENSSET Manager

Для удобства настройки и отладки ИМ-15К предоставляется программное обеспечение SENSSET Manager. Оно позволяет:

- Визуализировать данные в реальном времени.
- Настраивать параметры фильтрации и калибровки.
- Сохранять и экспортировать данные для последующего анализа.
- Обновлять прошивку устройства

SENSSET Manager совместим с операционными системами Windows и Linux, обеспечивая широкую поддержку для различных платформ разработки.

Калибровка

Для обеспечения высокой точности измерения магнитного поля ИМ-15К предусматривает процедуру калибровки магнитометра.

Калибровка включает в себя:

- Определение смещений (hard iron distortion) и масштабных искажений (soft iron distortion).
- Построение калибровочной матрицы на основе измерений в различных ориентациях.
- Применение полученных коэффициентов для коррекции измерений в реальном времени.



КОНТАКТЫ

8-812-309-58-32 HTTPS://SENSSET.RU 198099, Г. САНКТ-ПЕТЕРБУРГ УЛ. КАЛИНИНА, ДОМ 2, КОРПУС 4, ЛИТЕРА А.

















